文章编号:1000-5862(2013)05-0462-04

# Dirac 方程分裂步多辛格式

### 王 兰 符芳芳 童 慧

(1. 江西师范大学数学与信息科学学院,江西南昌 330022;2. 南昌工学院基础部,江西南昌 330108)

摘要:把非线性的 Dirac 方程分裂成线性和非线性 2 个子问题,这 2 个子问题具有辛或者多辛结构,可以 用辛格式对它们进行离散计算,得到的格式具有整体辛性.此格式较传统的多辛格式具有效率高、计算快 等优点.

关键词:Dirac 方程;分裂步方法;多辛格式;计算效率 中图分类号:0241.8 文献标志码:A

#### 0 引言

Dirac 方程是量子物理和相对论物理中重要的 数学模型 /考虑它的初边值问题<sup>[1]</sup>:

$$\begin{cases} u_{t} + v_{x} + iu + i(|v|^{2} - |u|^{2})u = 0 \ x \in \mathbf{R} \ t > 0 \ , \\ v_{t} + u_{x} - iv + i(|u|^{2} - |v|^{2})v = 0 \ x \in \mathbf{R} \ t > 0 \ , \\ u(x \ \rho) = u_{0}(x) \ p(x \ \rho) = v_{0}(x) \ , \\ \lim_{|x| \to \infty} u(x \ t) = \lim_{|x| \to \infty} v(x \ t) = 0 \ , \end{cases}$$
(1)

其中 $i = \sqrt{-1}$ . 易知 Dirac 方程的初边值问题(1) 满 足粒子出现的概率守恒 即

$$P(t) = \int_{\mathbf{R}} (|u(x t)|^{2} + |v(x t)|^{2}) dx =$$
$$\int_{\mathbf{R}} (|u_{0}(x)|^{2} + |v_{0}(x)|^{2}) dx = P(0).$$
(2)

(2) 式是量子物理中的重要守恒律,数值方法对此 守恒律的保持具有重要的意义和作用.对这一问题 的数值方法研究是近年来的热点问题<sup>[2-5]</sup>.

辛和多辛算法是近 20 年来计算数学领域发展 的一类重要算法. 与传统算法相比,它具有保持系统 几何结构特征的优点,同时具有长时间稳定的数值 模拟能力. 然而,由于算法的辛或者多辛条件,这类 算法基本上是完全隐式的,对于非线性问题需要求 解非线性的代数方程组<sup>[6]</sup>,从而计算效率通常不 高.为对多辛算法进行改进同时扩大它的应用范围, 文献[7]发展了1种分裂步的多辛算法,它既有多 辛算法的特点,又有计算效率高的优势<sup>[8-0].</sup>

多辛哈密尔顿系统的一般形式是

$$Mz_{t} + Kz_{x} = \nabla_{z}S(z) , \qquad (3)$$

其中 $z \in \mathbb{R}^m$  *M*  $K \in \mathbb{R}^{m \times m}$  是反对称矩阵 S(z) 是光 滑实函数 ,也称作哈密尔顿能量泛函. 它满足多辛守 恒律

$$\omega_t + \kappa_x = 0 , \qquad (4)$$

其中微分2-形式 $\omega$  = dz  $\wedge$  Mdz  $\kappa$  = dz  $\wedge$  Kdz.称多 辛哈密尔顿系统(3)的保持多辛守恒律(4)的相应 离散形式的数值方法为多辛格式.构造多辛格式的 主要方法有 Runge-Kutta 方法,及其与其它空间离散 方法的组合方法,如谱方法、有限元方法.然而.通过 这种方法构造出来的多辛格式往往是完全隐式 的<sup>[11]</sup> ,需要求解非线性的代数方程组,从而大大增 加了计算的复杂度.为克服此弊端,引进分裂步的思 想,把多辛哈密尔顿系统(3)分裂成若干个子哈密 尔顿系统,然后对这些子系统构造辛或者多辛格式, 最后把它们组合起来.

## 1 Dirac 方程的多辛结构及其分裂子 系统

为得到 Dirac 方程(1) 的多辛结构 ,令 u = p +

收稿日期:2013-06-25

基金项目:国家自然科学基金(11211171,11301234),江西省自然科学基金(20114BAB201011)和江西省教育厅基金 (GJJ12174)资助项目.

作者简介:王兰(1979-),女,安徽池州人,讲师,主要从事微分方程数值解法的研究.

 $iq \ p = f + ig \ z = (p \ q \ f \ g)^{T}$ 则可以得到 Dirac 方程(1) 的多辛方程组:

$$\begin{cases} -q_{t} - g_{x} = p + (f^{2} + g^{2} - p^{2} - q^{2})p, \\ p_{t} + f_{x} = q + (f^{2} + g^{2} - p^{2} - q^{2})q, \\ -g_{t} - q_{x} = -f - (f^{2} + g^{2} - p^{2} - q^{2})f, \end{cases}$$
(5)  
$$f_{t} + p_{x} = -g - (f^{2} + g^{2} - p^{2} - q^{2})g, \\ M \overline{m} = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} K = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
 哈密尔顿函数为  $S(z) = \begin{bmatrix} 1 + 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ 

 $(p^{2} + q^{2} - f^{2} - g^{2})/2$ ] $(p^{2} + q^{2} - f^{2} - g^{2})/2$ ,其多辛 守恒律为

 $\frac{\partial}{\partial t} (\mathrm{d} q \wedge \mathrm{d} p + \mathrm{d} g \wedge \mathrm{d} f) + \frac{\partial}{\partial x} (\mathrm{d} g \wedge \mathrm{d} p + \mathrm{d} q \wedge \mathrm{d} f) = 0.$ 

由 *S*(*z*)的表达式可知 这是一个不可分的哈密 尔顿系统,只能构造完全隐式的多辛格式.基于此, 把(5)式分裂成多辛线性子系统:

$$\begin{cases} u_{t} + v_{x} = 0, \\ v_{t} + u_{x} = 0, \end{cases}$$
(6)

与非线性辛子系统:

$$\begin{cases} u_t = -i \left[ 1 + \left( |v|^2 - |u|^2 \right) \right] u, \\ v_t = i \left[ 1 - \left( |u|^2 - |v|^2 \right) \right] v. \end{cases}$$
(7)

多辛线性子系统(6) 具有与原系统(5) 一样的 多辛结构 非线性子系统(7) 的辛结构为

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(\mathrm{d}q \wedge \mathrm{d}p + \mathrm{d}g \wedge \mathrm{d}f) = 0 , \forall x \ t.$$

非线性子系统具有点点的概率守恒 即  $\forall x t$ ,

$$\begin{cases} P_{u}(t) = |u(x t)|^{2} = \\ p(x t)^{2} + q(x t)^{2} = P_{u}(0) , \\ P_{v}(t) = |v(x t)|^{2} = \\ f(x t)^{2} + g(x t)^{2} = P_{v}(0). \end{cases}$$
(8)

这一点点守恒律将使得非线性子问题可以精确 求解. 用分离变量法计算可得其精确解为

$$\begin{cases} u(x \ t) = e^{-i[1+(|v(x \ p)|^2 - |u(x \ p)|^2)]t} u(x \ p) ,\\ v(x \ t) = e^{i[1-(|u(x \ p)|^2 - |v(x \ p)|^2)]t} v(x \ p). \end{cases}$$

由此精确解的表达式知,它保持了点点守恒律(8).

#### 2 多辛格式及其分裂格式

下面对 Dirac 方程(1) 构造多辛格式. 为此,用2 族平行线  $x_j = -L + jk \ t_n = n\tau \ j = 0, 1, \dots, J n = 0$ , 1,… N 对时空区域  $[-L,L] \times [0,T]$  进行一致网 格剖分,其中  $k = 2L/J \ \tau = T/N$ 分别为空间和时间 步长. 对多辛哈密尔顿方程组(5) 在时空方向都用 中点格式也就是1级辛 Runge-Kutta 方法离散,得

$$\begin{cases} -\delta_{i}q_{j+1/2}^{n+1/2} - \delta_{x}g_{j+1/2}^{n+1/2} = p_{j+1/2}^{n+1/2} + \left[ \left(f_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} + \left(g_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} - \left(q_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} - \left(q_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} \right] p_{j+1/2}^{n+1/2} , \\ \delta_{i}p_{j+1/2}^{n+1/2} + \delta_{x}f_{j+1/2}^{n+1/2} = q_{j+1/2}^{n+1/2} + \left[ \left(f_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} + \left(g_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} - \left(q_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} \right] q_{j+1/2}^{n+1/2} , \\ -\delta_{i}g_{j+1/2}^{n+1/2} - \delta_{x}q_{j+1/2}^{n+1/2} = -f_{j+1/2}^{n+1/2} - \left[ \left(f_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} + \left(g_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} - \left(q_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} \right] f_{j+1/2}^{n+1/2} , \\ \delta_{i}f_{j+1/2}^{n+1/2} + \delta_{x}p_{j+1/2}^{n+1/2} = -g_{j+1/2}^{n+1/2} - \left[ \left(f_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} + \left(g_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} - \left(q_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} \right] g_{j+1/2}^{n+1/2} , \\ \delta_{i}f_{j+1/2}^{n+1/2} + \delta_{x}p_{j+1/2}^{n+1/2} = -g_{j+1/2}^{n+1/2} - \left[ \left(f_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} + \left(g_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} - \left(q_{j+1/2}^{n+1/2}\right)^{2} \right] g_{j+1/2}^{n+1/2} , \\ \mathbf{\xi} \mathbf{\Phi} \delta_{i}u_{j}^{n+1/2} = \left(u_{j}^{n+1} - u_{j}^{n}\right) / \tau \delta_{x}u_{j+1/2}^{n} = \left(u_{j+1}^{n} - u_{j}^{n}\right) / t \mathbf{\mu} \mu_{j+1/2}^{n+1} + u_{j+1}^{n+1} \right) / 4 \mathbf{\xi} . \mathbf{L} \mathbf{K} \mathbf{A} \mathbf{\xi} \mathbf{E} \mathbf{S} \mathbf{P} \mathbf{b}. \end{cases}$$

在实际计算中,为简化计算和减少内存开支,采 用如下便于计算的形式:

$$\begin{cases} \delta_{i} u_{j+1/2}^{n+1/2} + \delta_{x} v_{j+1/2}^{n+1/2} + \mathrm{i} u_{j+1/2}^{n+1/2} + \mathrm{i} \left( |v_{j+1/2}^{n+1/2}|^{2} - u_{j+1/2}^{n+1/2}|^{2} - u_{j+1/2}^{n+1/2} | ^{2} \right) u_{j+1/2}^{n+1/2} = 0 , \\ \delta_{i} v_{j+1/2}^{n+1/2} + \delta_{x} u_{j+1/2}^{n+1/2} - \mathrm{i} v_{j+1/2}^{n+1/2} + \mathrm{i} \left( |u_{j+1/2}^{n+1/2}|^{2} - v_{j+1/2}^{n+1/2}|^{2} - v_{j+1/2}^{n+1/2} \right) v_{j+1/2}^{n+1/2} = 0 , \end{cases}$$

$$(9)$$

有关格式的分析推导可以参见文献 [4].

对多辛哈密尔顿线性子系统(6) 利用中心 Box 格式离散得

$$\begin{cases} \delta_{\iota} u_{j+1/2}^{n+1/2} + \delta_{x} v_{j+1/2}^{n+1/2} = 0 ,\\ \delta_{\iota} v_{j+1/2}^{n+1/2} + \delta_{x} u_{j+1/2}^{n+1/2} = 0. \end{cases}$$
(10)

此格式也保持(6)的多辛几何结构.它是多辛格式, 且能够保持概率守恒律(2)的离散形式,即具有离 散概率守恒律:

$$P^{n+1} = h \sum_{j=1}^{J-1} \left( |u_{j+1/2}^{n+1}|^2 + |v_{j+1/2}^{n+1}|^2 \right) = P^n = \cdots = P^0.$$

因此,可以得到(1)式的具有多辛结构特征的 数值格式如下.

$$\begin{cases} v_{j}^{*} = e^{i(1-(|u_{j}^{n}|^{2}-|v_{j}^{n}|^{2}) \operatorname{Tr}^{2}} v_{j}^{n} ,\\ \frac{u_{j+1/2}^{*} - u_{j+1/2}^{*}}{\tau} + \frac{v_{j+1}^{*} - v_{j}^{*} + v_{j+1}^{*} - v_{j}^{*}}{2k} = 0 ,\\ \frac{v_{j+1/2}^{*} - v_{j+1/2}^{*}}{\tau} + \frac{u_{j+1}^{**} - u_{j}^{**} + u_{j+1}^{*} - u_{j}^{*}}{2k} = 0 ,\\ u_{j}^{n+1} = e^{-i(1+(|v_{j}^{**}|^{2}-|u_{j}^{**}|^{2}) \operatorname{Tr}^{2}} u_{j}^{**} ,\\ v_{j}^{n+1} = e^{i(1-(|u_{j}^{**}|^{2}-|v_{j}^{**}|^{2}) \operatorname{Tr}^{2}} v_{j}^{**} .\end{cases}$$
(12)

分裂步多辛格式(11) 与(12) 分别具有1 阶和2 阶时间分裂精度 而多辛格式(10) 在时空方向均具 有2 阶离散误差. 因而,格式(11) 的误差为  $O(\tau + k^2)$  格式(12) 的误差为  $O(\tau^2 + k^2)$ .

与相应的传统多辛格式(9)相比 格式(11)与 (12)具有以下优点:格式(9)在每一个时间层需要 求解1个非线性的代数方程组,而格式(11)和(12) 只需要求解1个线性的代数方程组,而非线性问题 是精确求解,因而避免了做非线性迭代.从如下数值 实验可以看到它们的计算时间比传统多辛格式 (9)少.

#### **3** 数值实验

这里考察分裂步多辛格式(11)和(12)的数值 效果. 取适当的初始条件,使得初边值问题(1)有如 下孤立波解:

$$\begin{aligned} u(x \ t) &= \sqrt{2} \left(1 - \lambda^2\right) \left(1 + \lambda\right) \cdot \\ \frac{\cosh \sqrt{1 - \lambda^2 x}}{1 + \lambda \cosh 2 \sqrt{1 - \lambda^2 x}} e^{-i\lambda t} , \\ v(x \ t) &= \sqrt{2} \left(1 - \lambda^2\right) \left(1 - \lambda\right) \cdot \\ \frac{\sinh \sqrt{1 - \lambda^2 x}}{1 + \lambda \cosh 2 \sqrt{1 - \lambda^2 x}} e^{-i\lambda t} , \end{aligned}$$

其中  $\lambda$  = 0.75. 取  $x \in [-60, 60]$ ,空间步长 k = 0.12,时间步长  $\tau$  = 0.1,分别用格式(11)与(12) 进行计算到时间 t = 100.把计算结果与文献[4]中 的研究结果进行对比,分析计算效率.表1列出了数 值解当t = 100时最大模意义下的误差,而图1给出 了数值解随时间的演化关系,图2给出了粒子出现 的概率波动幅度随时间的发展关系.由图1,图2和 表1可以看出,在多辛算法中引入分裂步方法思想 后得到的分裂步多辛算法较传统多辛算法快得多, 计算时间不到后者的1/7.而得到解的误差相当,而 且本文新构造的格式也能够在长时间内模拟原问 题,粒子出现的概率波动非常稳定,虽然不守恒,但 是误差一直很小.



表1 数值解当t = 100时最大模意义下的误差

|        | u 的实部                 | u 的虚部                 | v 的实部                 | v 的虚部                 | 计算时间   |
|--------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|--------|
| 格式(9)  | 3. 162 1 <i>e</i> – 3 | 9. 334 2 <i>e</i> – 4 | 1. 304 3 <i>e</i> – 4 | 3. 748 2e - 4         | 105.80 |
| 格式(11) | 3.484 2 <i>e</i> – 3  | 7.385 8e - 3          | 6. 543 0 <i>e</i> – 3 | 2.346 9e - 3          | 13. 28 |
| 格式(12) | $7.050\ 8e\ -4$       | 2.424 8 <i>e</i> - 4  | 2.084 0 <i>e</i> - 4  | 3. 039 4 <i>e</i> – 4 | 14.26  |



### 4 参考文献

- Alvarez A ,Carreras B. Interaction dynamics for the solitary waves of a nonlinear Dirac model [J]. Phys Lett A ,1981 , 86(6/7):327-332.
- [2] Alvarez A. Linear Crank-Nicholson scheme for nonlinear Dirac equations [J]. J Comput Phys ,1992 ,99 (2):348– 350.
- [3] Alvarez A ,Kuo Penyu ,Vazquez L. The numerical study of a nonlinear one-dimensional Dirac equation [J]. Appl Math Comput ,1983 ,13(1/2):1-15.

[4] Hong Jialin ,Li Chun. Multi-symplectic Runge-Kutta methods for nonlinear Dirac equations [J]. J Comput Phys, 2006 211(2):448-472.

- [5] Wang Han ,Tang Huazhong. An efficient adaptive mesh redistribution method for a nonlinear Dirac equation [J]. J Comput Phys 2007 222:176-193.
- [6] Wang Yushun ,Hong Jialin. Multi-symplectic algorithms for Hamiltonian partial differential equations [J]. Commun Appl Math Comput 2013 27:163-230.
- [7] Hong Jialin ,Kong Linghua. Novel multisymplectic integrators for nonlinear fourth-order Schrödinger equation with trapped term [J]. Commun Comput Phys ,2010 ,7 (3): 613-630.
- [8] Kong Linghua , Cao Ying , Wang Lan , et al. Split-step multisymplectic integrator for the fourth-order Schrödinger equation with cubic nonlinear term [J]. Chin J Comput Phys , 2011 28(5):730-736.
- [9] 王兰. 多辛 Preissman 格式及其应用 [J]. 江西师范大学 学报:自然科学版 2009 33(1):42-46.
- [10] 黄红,王兰. 薛定谔方程的局部1 维多辛格式 [J]. 江西 师范大学学报:自然科学版 2011 35(5):455-458.
- [11] 郑斌.2+1 维非线性 Schrödinger 方程的显式解 [J].重 庆师范大学学报:自然科学版 2006 23(2):23-25.

#### The Split-Step Multisymplectic Scheme for Dirac Equation

WANG Lan<sup>1</sup> ,FU Fang-fang<sup>2</sup> ,TONG Hui<sup>1</sup>

(1. College of Mathematics and Informatics Jiangxi Normal University Nanchang Jiangxi 330022 China;

2. Basic Teaching Department Nanchang Institute of Science & Technology Nanchang Jiangxi 330108 ,China)

**Abstract**: One splits the Dirac equation into a linear subproblem and a nonlinear subproblem. The subproblems are equipped with symplectic or multisymplectic structures. Then they are approximated by symplectic integrators. As a whole the scheme is symplectic. It is superior to the traditional multisymplectic integrator in efficiency and computational cost.

Key words: Dirac equation; split-step method; symplectic scheme; computational efficiency

(责任编辑:曾剑锋)